



Katedra riadiacich a
informačných systémov

Termíny obhajob projektov Bakalársky projekt 2

Dátum a čas obhajob: **12. 4. 2022**

od: **9:00**

Miestnosť: **AB 315**

Ing. Marek Bujňák

Kovačovič Patrik Monitorovacie zariadenie pre Smart Home

Toček Radovan Monitorovanie CO2 vo vínnej pivnici

Urban Ondrej Návrh ovládania sférického robota

doc. Ing. Rastislav Pirník, PhD.

Falat Samuel Autonómny cenovo dostupný detektor pohybu drobnej lesnej zveri

Fujak Branislav Informačný systém s použitím NoSQL databáz

Dátum a čas obhajob: **14. 4. 2022**

od: **10:00**

Miestnosť: **AB 204**

doc. Ing. Jozef Hrbček, PhD.

Felinger Tomáš Riadenie motorov pomocou PLC

Hrmo Ľubomír Riadenie systémov s rýchlou odozvou pomocou PLC

doc. Ing. Juraj Ždánsky, PhD.

Jaržabek Martin Modernizácia pracoviska riadenia modelu vrtuľníka

Matisko Daniel Modernizácia pracoviska riadenia výšky loptičky

Dátum a čas obhajob: **20. 4. 2022**

od: **9:00**

Miestnosť: **AB 224**

doc. Ing. Michal Gregor, PhD.

Dobeš Erik Riadenie balansujúceho robota s podporou metód umelej inteligencie

prof. Ing. Aleš Janota, PhD. EURING

Frivaldský Martin Kvantová logika a logické systémy

Holúbková Mária Riadenie pohybu osôb na mieste poskytujúcom lekársku starostlivosť

Dátum a čas obhajob: **21. 4. 2022**

od: **8:00**

Miestnosť: **MS Teams**

Ing. Ján Anđel

Hudec Matúš Návrh riadenia budovy a jej technológií pomocou štandardu KNX

Kovaliček Marek Možnosti využitia bezdrôtového komunikačného protokolu Thread v IoT

Michálik Mário Odčítavanie stavu vodomera prostredníctvom modulu ESP32-CAM

Petrík Ivan Bezsnímačové meranie otáčok spaľovacieho motora

doc. Ing. Vojtech Šimák, PhD.

Beláček Sebastián Rozšírenie funkcionality CNC frézovačky na báze BR

Gallik Patrik Návrh cvičení s 32-bitovými mikropočítačmi pre predmet PJR

Jariabka Ján Návrh a realizácia monitorovacieho zariadenia spotreby energií v domácnosti

Dátum a čas obhajob: **21. 4. 2022**

od: **9:00**

Miestnosť: **AB 319**

Ing. Peter Nagy, PhD.

Chlebničan Ivan	Model piecestného zabezpečovacieho zariadenia riadený PLC
Macko Dávid Jozef	Model traťového zabezpečovacieho zariadenia riadený PLC
Modrovič Daniel	Model staničného zabezpečovacieho zariadenia riadený PLC
Skuhra Matej	Nástroj na simuláciu kombinovaného obratu súprav v obratových staniaciach metra

prof. Ing. Karol Rástočný, PhD.

Kartárik Martin	Výber softvérového nástroja na hodnotenie RAMS parametrov systému súvisiaceho s bezpečnosťou
-----------------	--

Dátum a čas obhajob: **21. 4. 2022**

od: **10:00**

Miestnosť: **AB 317**

Ing. Emília Bubeníková, PhD.

Brezina Peter	Nástroj na interaktívnu prácu s frekvenčnými charakteristikami analógových regulačných obvodov
Eliáš Kristián	Nástroj na automatizáciu výpočtov pre potreby skúšania z oblasti teórie automatického riadenia
Rajtek Filip	Nástroj na automatizáciu výpočtov pre potreby skúšania z oblasti kódovania a spracovania signálov

Ing. Alžbeta Kanáliková, PhD.

Glajza Patrik	Chatbot – konverzačný robot
Jašica Patrik	Kybernetická bezpečnosť v automatizácii
Vrábel Matej	Lokalizačný systém pre vnútornú lokalizáciu

doc. Dr. Ing. Peter Vestenický

Valter Samuel	Kryptografické funkcie v operačných systémoch personálnych počítačov
---------------	--

Dátum a čas obhajob: **22. 4. 2022**

od: **9:00**

Miestnosť: **MS Teams**

doc. Ing. Marián Hruboš, PhD.

Bartko Martin	Využitie RGBD kamier pre mobilnú robotiku
---------------	---

Ing. Michal Mihálik

Motýl Marek	Spracovanie dát z laserového skenera na účel mapovania a lokalizácie
Neupauer Peter	Konštrukcia podvozka mobilného robotického systému

Ing. Dušan Nemeč, PhD.

Binek Pavol	Telemetrický systém lietajúceho robota
Gábor Lukáš	Konštrukcia a riadenie CNC frézy
Mítkvy Matúš	Prehľadávanie priestoru pomocou robotického roja
Noga Michal	Detekcia ohrozenej osoby v zadymenom priestore
Parobek Peter	Komunikačné rozhranie pre minirobot v robotickom roji
Stančík Adam	Pásový robot na mapovanie náročného terénu

Žilina, 11. 4. 2022 Spracoval Ing. Peter Nagy, PhD.